



## 概要

- モバイルエッジコンピューティング (MEC) 技術や複数無線連携制御技術などを用いたダイナミックマップの配信技術を開発
- YRP地区において無線基地局を含む実環境を模した実験環境を構築してフィールドでの実証実験を実施
- 実証実験では自動運転の方式が異なる4台の車両を用いた走行実証も実施してサービス成立性も評価

## 利用シーン

- 駐車時には無線LAN、走行時にはセルラなど、モビリティの状況に応じて最適なネットワークを自動で選択
- 必要な時に必要なエリアの地図のみを配信

## コラボレーションパートナー

MEC技術については、NTT未来ねっと研究所と連携

