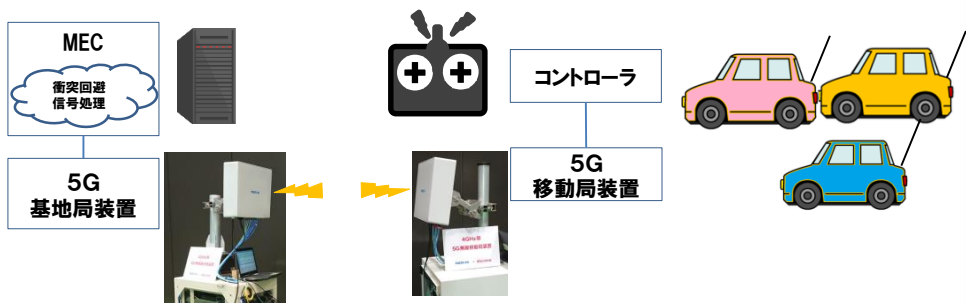
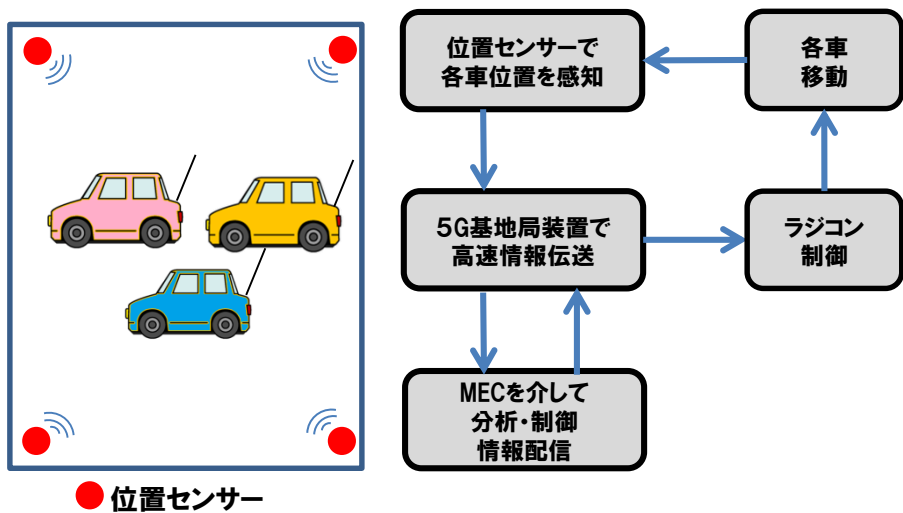


低遅延

装置構成図



システム構成



概要

- 5G無線とMobile Edge Computing (MEC) を用いた低遅延な協調運転制御システムを展示
- MECを用いることで、コアネットワークを介さないEnd-to-Endでの低遅延化を実現し、安定した協調運転制御を実現
- ラジコン複数機が衝突回避しながら協調運転するデモを実演

利用シーン

- 低遅延な通信インフラを活かした安全・安心な交通の未来

コラボレーションパートナー

東京大学中尾研究室のMEC・クラウド・自律協調制御のノウハウを活用しながら、NTTドコモの5G無線技術を用いて、将来的な自動運転の実現を目指した取り組みを行っています。

