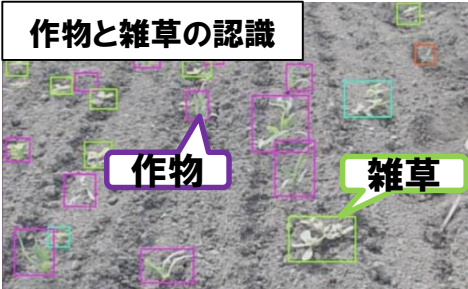
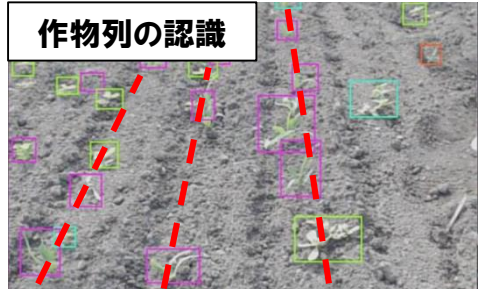
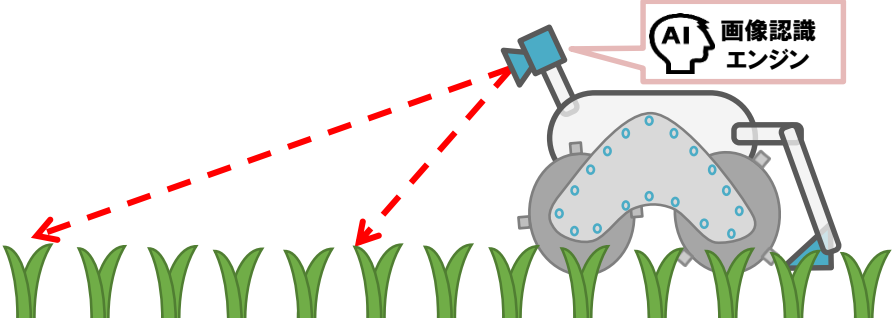



作物と雑草の認識




作物列の認識







作物をまたいで自動走行する



除草はロボット後部の機構で行う

概要

- Deeplearningを使ってロボットに搭載された単眼カメラの画像を利用して、作物の列をリアルタイムに認識します
- 認識結果を使って作物列を踏まないようにロボットを走行制御し、圃場内を自動走行します
- 除草機構部分はアタッチメントとして後部に装着され、作物列間の雑草の生育を抑制します

利用シーン

- 有機農法を利用した栽培において、除草作業を自動化
- 除草作業を無人化することで、生産者の作業負担を軽減
- ファーストターゲットはハウレンソウ等の葉物野菜だが、他の作物への適用も開発中

コラボレーションパートナー

みのる産業株式会社、株式会社野菜くらぶと協業し開発及び実証実験を進めております。

